

# 上海宏齿传动科技有限公司



[www.hc-cd.com](http://www.hc-cd.com)

侧轴型中空旋转平台

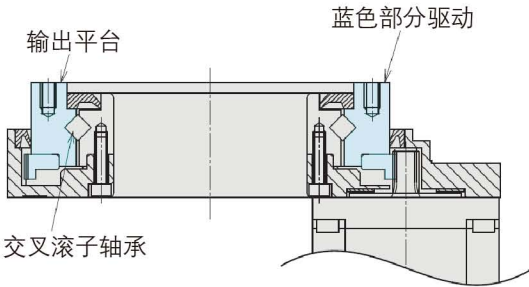
上海宏齿传动科技有限公司  
Shanghai HongChi Transmission Technology CO.,LTD.

Tel: 021-61230446  
Add: 上海市奉贤区西渡工业园区  
E-mail: [hccd666@163.com](mailto:hccd666@163.com)

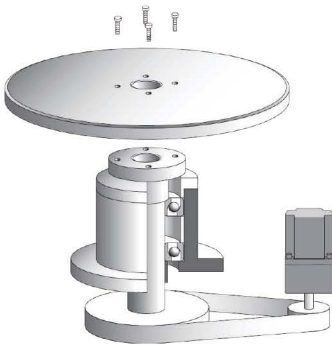
上海宏齿传动科技有限公司  
Shanghai HongChi Transmission Technology CO.,LTD.

平台介绍

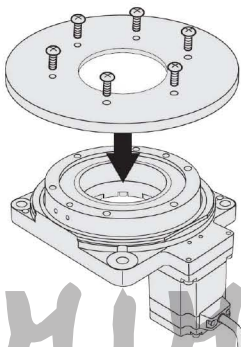
- KT系列中空旋转平台内部采用螺旋斜齿、交叉滚子轴承，可实现高负载、高刚性、高输出驱动；



- 短时间定位：可在短时间内实现惯性负载的定位；
- 无齿隙的高精度定位：无齿隙，螺旋斜齿，研磨机齿轮；反复定位精度 $\pm 15\text{arcsec}$  ( $\pm 0.004^\circ$ )，精度是在一定负载、一定温度（常温）下的值；
- 大口径中空孔节省配线与管线：利用平台中心贯穿孔在环绕复杂的配线管上，可简化设备设计；
- 可搭配任意品牌伺服/步进马达，减少设计结构，缩短交期；



马达+机构部件



一体化设计

应用范例

利用旋转平台高精度定位用途



利用中空孔的高精度定位用途



利用中空孔的光学用途



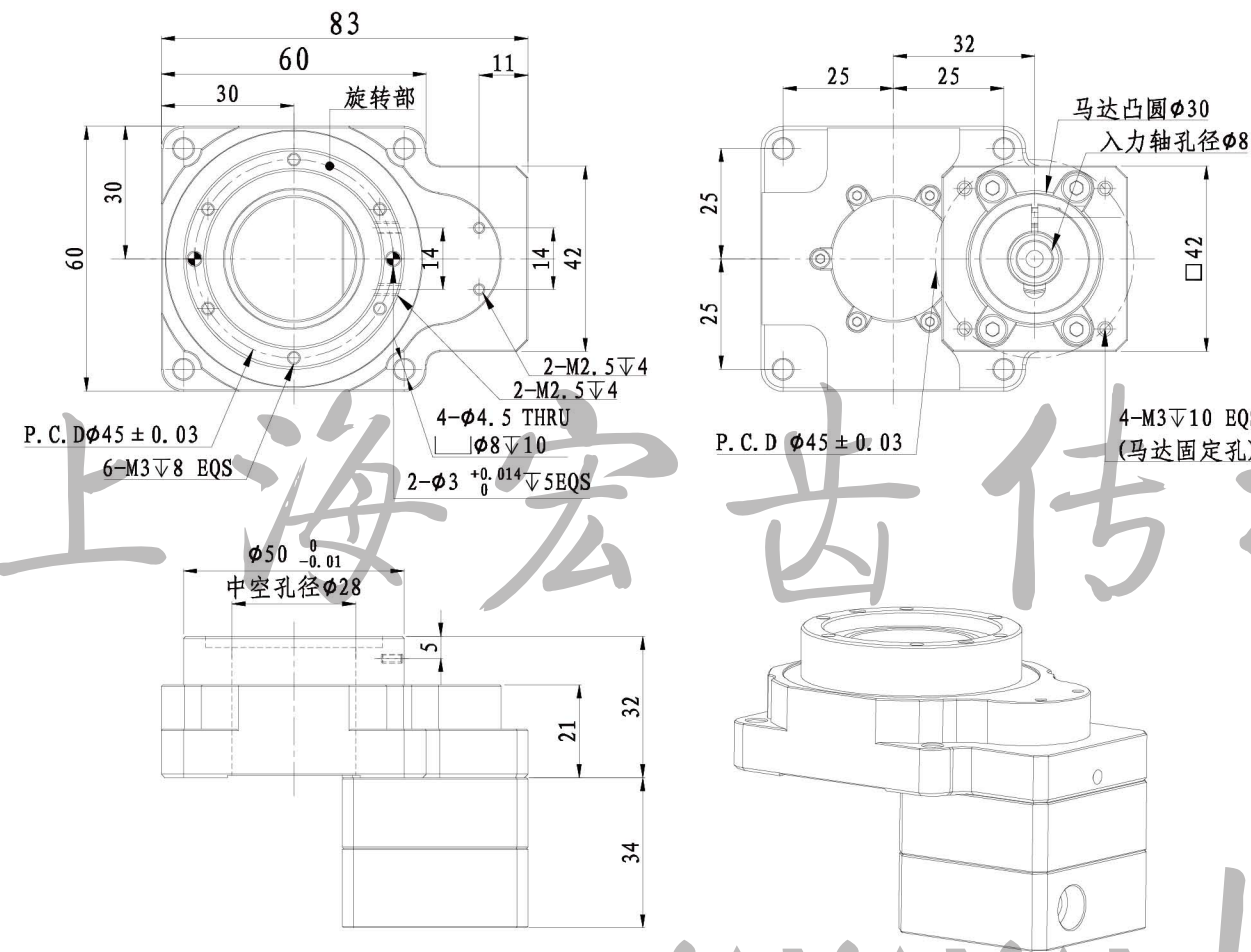
产品样式

| 产品样式 | 型号    | 规格mm | 中空直径mm | 减速比 |
|------|-------|------|--------|-----|
|      | KT060 | 60   | 28     | 5   |
|      | KT085 | 85   | 33     | 5   |
|      | KT130 | 130  | 62     | 18  |
|      | KT200 | 200  | 100    | 10  |
|      | KT280 | 280  | 150    | 10  |

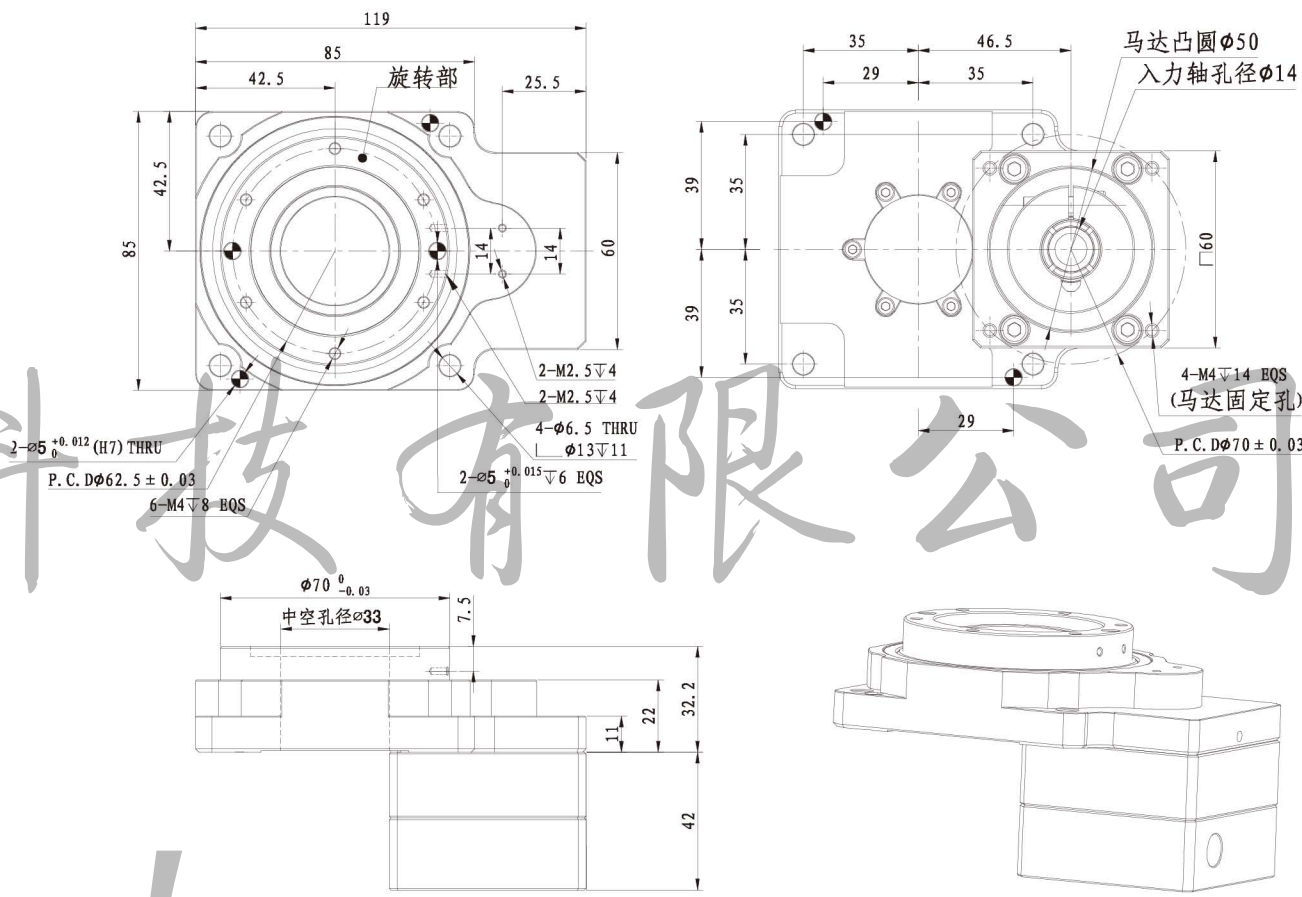
型号表示

|                                                   |   |                        |   |                    |   |                              |
|---------------------------------------------------|---|------------------------|---|--------------------|---|------------------------------|
| KT060                                             | — | 05                     | — | K                  | — | N                            |
| 旋转平台型号<br>KT060 / KT085<br>KT130 / KT200<br>KT280 |   | 平台本体速比<br>05 / 10 / 18 |   | K：行星减速机<br>R：直角减速机 |   | N：伺服电机<br>B：步进电机<br>S：闭环步进电机 |

KT060



KT085



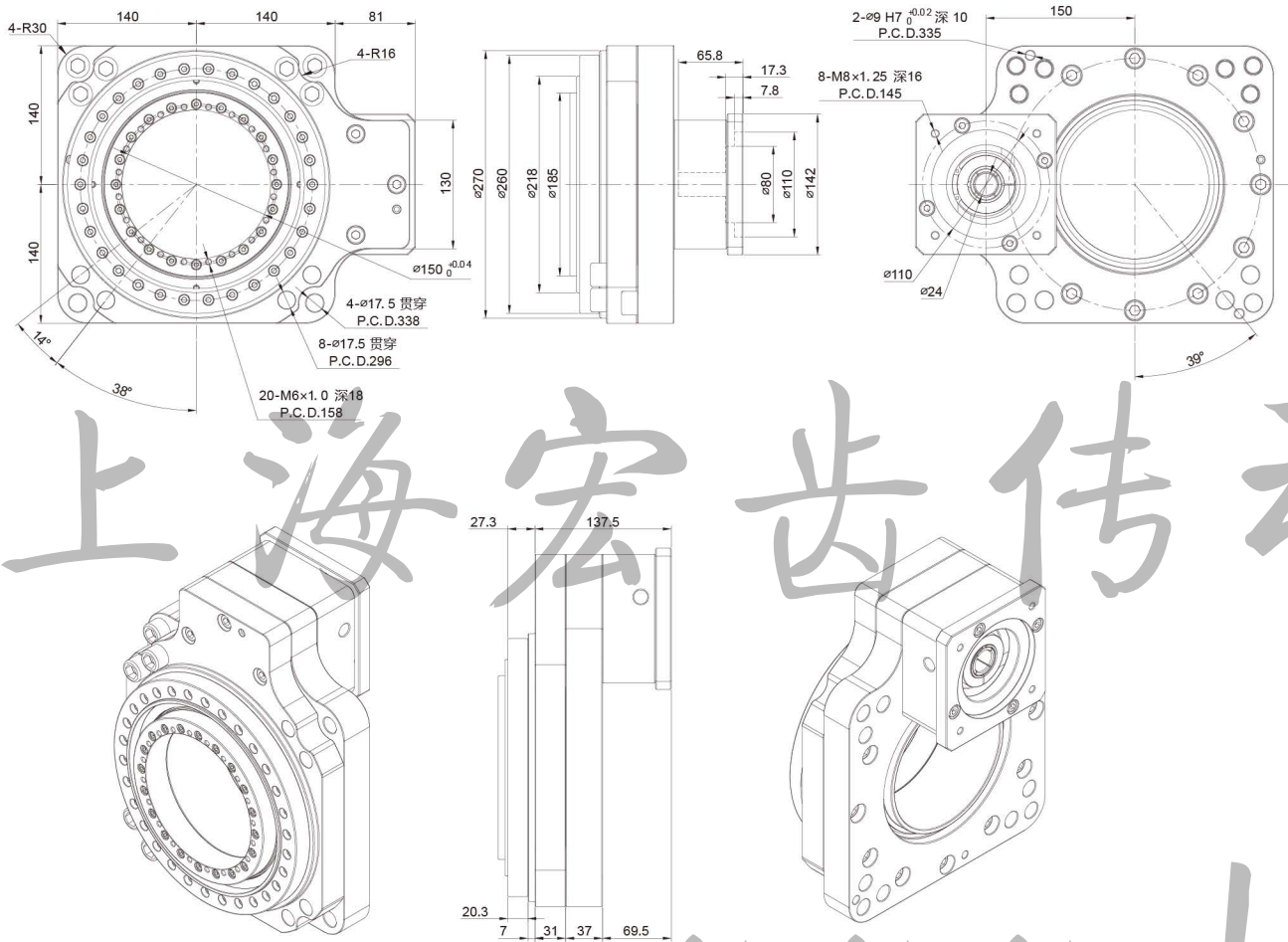
| 序号 | 项目        | 性能参数                                    | 序号 | 项目               | 性能参数      |
|----|-----------|-----------------------------------------|----|------------------|-----------|
| 1  | 旋转平台本体减速比 | 1 : 5                                   | 9  | 定位精度             | sec ±15   |
| 2  | 适配伺服马达种类  | 各品牌50-100W伺服马达                          | 10 | 重复定位精度           | sec ±5    |
| 3  | 轴承结构      | 交叉滚子轴承                                  | 11 | 旋转平台平行度          | mm ±0.003 |
| 4  | 容许盘面输出转速  | rpm 300                                 | 12 | 旋转平台同心度          | mm ±0.003 |
| 5  | 容许转矩      | N.m 5.2                                 | 13 | 精度寿命             | h 15000   |
| 6  | 转动惯量      | Kg.m <sup>2</sup> 3507×10 <sup>-7</sup> | 14 | 防护等级             | IP 40     |
| 7  | 容许轴向负载    | N 250                                   | 15 | 重量               | Kg 1.2    |
| 8  | 容许惯性力矩负荷  | N.m 5                                   | 16 | 可搭载行星减速机 / 转角换向器 |           |

| 序号 | 项目        | 性能参数                                     | 序号 | 项目               | 性能参数      |
|----|-----------|------------------------------------------|----|------------------|-----------|
| 1  | 旋转平台本体减速比 | 1 : 5 / 1 : 18                           | 9  | 定位精度             | sec ±15   |
| 2  | 适配伺服马达种类  | 各品牌200-400W伺服马达                          | 10 | 重复定位精度           | sec ±5    |
| 3  | 轴承结构      | 交叉滚子轴承                                   | 11 | 旋转平台平行度          | mm ±0.003 |
| 4  | 容许盘面输出转速  | rpm 300                                  | 12 | 旋转平台同心度          | mm ±0.005 |
| 5  | 容许转矩      | N.m 8                                    | 13 | 精度寿命             | h 20000   |
| 6  | 转动惯量      | Kg.m <sup>2</sup> 12593×10 <sup>-7</sup> | 14 | 防护等级             | IP 40     |
| 7  | 容许轴向负载    | N 500                                    | 15 | 重量               | Kg 1.8    |
| 8  | 容许惯性力矩负荷  | N.m 10                                   | 16 | 可搭载行星减速机 / 转角换向器 |           |





KT280



| 序号 | 项目        | 性能参数                                      | 序号 | 项目               | 性能参数     |
|----|-----------|-------------------------------------------|----|------------------|----------|
| 1  | 旋转平台本体减速比 | 1 : 10                                    | 9  | 定位精度             | sec ±30  |
| 2  | 适配伺服马达种类  | 各品牌1000W伺服马达                              | 10 | 重复定位精度           | sec ±10  |
| 3  | 轴承结构      | 交叉滚子轴承                                    | 11 | 旋转平台平行度          | mm ±0.01 |
| 4  | 容许盘面输出转速  | rpm 250                                   | 12 | 旋转平台同心度          | mm ±0.01 |
| 5  | 容许转矩      | N.m 100                                   | 13 | 精度寿命             | h 20000  |
| 6  | 转动惯量      | Kg.m <sup>2</sup> 542440×10 <sup>-7</sup> | 14 | 防护等级             | IP 40    |
| 7  | 容许轴向负载    | N 7000                                    | 15 | 重量               | Kg 25    |
| 8  | 容许惯性力矩负荷  | N.m 180                                   | 16 | 可搭载行星减速机 / 转角换向器 |          |

安装说明

|                                        |                                          |                                          |
|----------------------------------------|------------------------------------------|------------------------------------------|
| ①                                      | ②                                        | ③                                        |
|                                        |                                          |                                          |
| 对马达和旋转平台的尺寸进行匹配，并清除表面所有异物。             | 拆下转接法兰上的螺旋塞，然后调整位置，直至能看到紧固螺栓。            | 将马达与旋转平台的转接法兰位置调整到位，并轻轻旋紧紧固螺栓，直至锁紧环不再空转。 |
| ④                                      | ⑤                                        | ⑥                                        |
|                                        |                                          |                                          |
| 对角旋紧紧固螺栓。                              | 旋紧紧固螺栓。                                  | 紧固螺栓塞。                                   |
| ⑦                                      | ⑧                                        | ⑨                                        |
|                                        |                                          |                                          |
| 安装板上预留马达出口，定位销定位平台，旋紧固定螺栓，在安装板上固定旋转平台。 | 安装负载定位销，确定负载位置，安装负载，旋紧紧固螺栓，在旋转平台上固定负载工件。 | 安装完成。                                    |

注意事项

- 避免使用锤子敲击产品，避免跌落损坏产品；
- 将产品连接至负载侧时需小心；
- 搬运产品边缘和键侧时需小心；
- 使用产品时避免双手和其他异物接触转动轴；
- 组装滑轮、连接键、机械键时避免过度撞击产品；
- 请勿超出容许转矩，否则可能导致螺栓松动、振动或损坏；
- 请勿拆卸并重新组装产品，以免造成损坏或对产品性能造成影响；
- 感觉产品有异常时，应立即停止操作，否则可能对系统造成不良影响。